



HP-2091-2

# ブレーキパックSB31-IN 取扱いのしおり

当社製品をご利用いただきありがとうございます。  
 このブレーキパックは、単相100Vのモーターを瞬時停止するための電子制御回路です。どんな短いサイクルでも確実な制動作用が得られるため、インチング（寸動）などにも適しております。

## ■仕様

品名	<b>SB31-IN</b>
電圧・周波数	単相100V±10% 50/60Hz
適用モーター	・インダクションモーター90W以下 (90W使用時は外部抵抗が必要です) ・レバーシプルモーター60W以下 (60W使用時は外部抵抗が必要です)
許容制動電流	3A以下
制動電流継続時間	約0.4秒間
使用周囲温度	-10℃～+50℃ (凍結しないこと)
使用周囲湿度	85%以下 (結露しないこと)

## ■接続について

- ブレーキパックの接続方法は、モーターの出力・使用方法によって異なります。
  - モーターの出力が25W以下の場合はA結線をしてください。
  - モーターの出力が25Wをこえ、60W未満の場合はB結線をしてください。また、インダクションモーターは90W、レバーシプルモーターは60Wの場合には、B結線十外部抵抗30Ω 50Wのホーロー抵抗が必要となります。
- 端子間には高い電圧がかかる箇所がありますので、配線には十分注意してください。

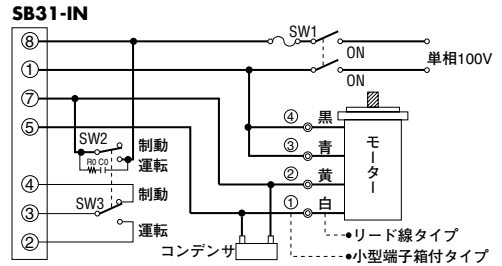
## ■制動電流（ピーク値）

機種	品名	電圧 V	周波数 Hz	制動電流 (ピーク値) A
インダクションモーター	<b>01K1GN-A</b>	単相100	50	0.7
			60	0.6
	<b>01K3GN-B</b>	単相100	50	0.7
			60	0.7
	<b>21K6GN-A</b>	単相100	50	1.2
	<b>21K5GN-AT</b>	単相100	60	1.1
	<b>31K15GN-A</b>	単相100	50	2.5
			60	2.3
	<b>41K25GN-A</b>	単相100	50	5.0
	<b>41K25GN-AT</b>	単相100	60	4.5
レバーシプルモーター	<b>51K40GN-A</b>	単相100	50	3.6
	<b>51K40GN-AT</b>	単相100	60	3.0
	<b>51K60GU-AF</b>	単相100	50	5.0
	<b>51K60GU-ATF</b>	単相100	60	4.4
	<b>51K90GU-AF</b>	単相100	50	2.3
	<b>51K90GU-ATF</b>	単相100	60	2.1
	<b>0RK1GN-A</b>	単相100	50	0.7
			60	0.6
	<b>2RK6GN-A</b>	単相100	50	1.4
	<b>2RK6GN-AT</b>	単相100	60	1.3
<b>3RK15GN-A</b>	単相100	50	3.2	
		60	2.9	
<b>4RK25GN-A</b>	単相100	50	4.3	
<b>4RK25GN-AT</b>	単相100	60	4.1	
<b>5RK40GN-A</b>	単相100	50	3.7	
<b>5RK40GN-AT</b>	単相100	60	3.2	
<b>5RK60GU-AF</b>	単相100	50	2.5	
		60	2.4	

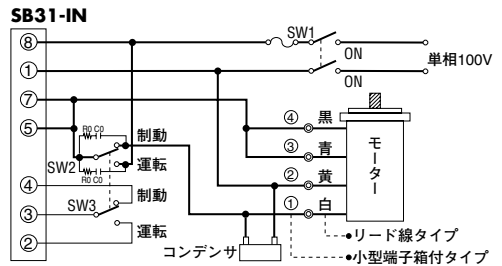
※表内の品名は歯切りシャフトタイプですが、丸シャフトタイプも同じです。

## ■インダクションモーターとの接続図

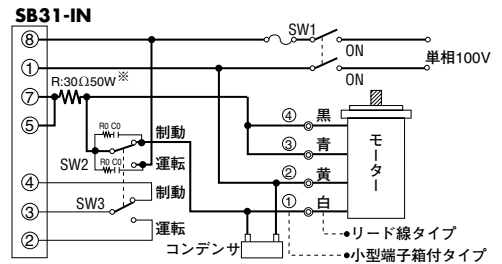
### ● A結線



### ● B結線

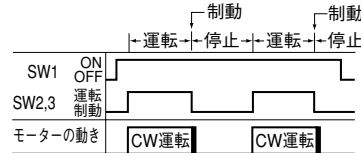


### ● B結線十外部抵抗30Ω 50W



※ ホーロー抵抗の容量(50W)は10秒に1回制動する場合の値です。これより短いサイクルのときは、さらに大きな容量のものをご使用ください。

スイッチの番号	スイッチの接点容量他	備考
SW1	AC125V 5A以上 誘導負荷	
SW2	AC125V 5A以上 誘導負荷	連動のこと
SW3	AC125V 100mA	
R; 制動電流制限抵抗	30Ω 50W (ホーロー抵抗)	オプション <b>EPR30H50M</b>
Ro, Co サージ吸収回路	Ro=5~200Ω Co=0.1~0.2μF 200WV	オプション <b>EPCR1201-2</b>



## ■運転/瞬時停止

SW2, SW3を同時に運転側にするとモーターが運転し、制動側にするとモーターは瞬時停止します。制動後約0.4秒間モーターに制動電流が流れ、その後モーターは自動的に電源から遮断されます。

## ■回転方向

図の接続はいずれもモーター軸側からみて、モーター軸が時計方向(CW)の回転となります。反時計方向(CCW)へ回転させる場合には、モーターリード線の黒と白を入れ換えてください。制動操作後約0.5秒間は、回転方向の切り換えを行わないでください。



